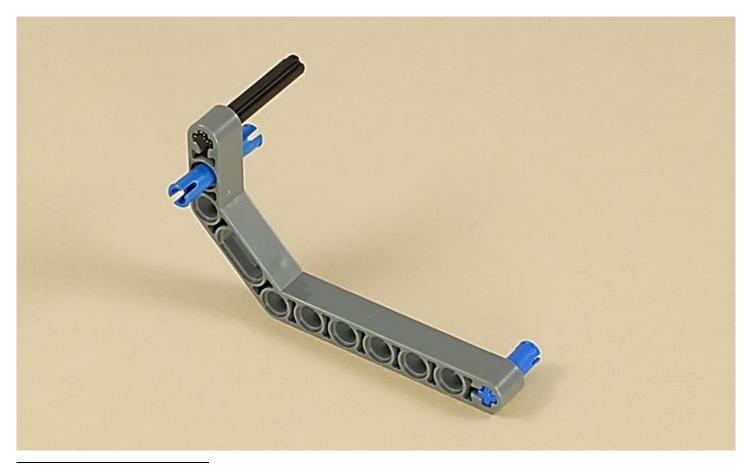
Мультибот: Базовое транспортное средство¹

Левая сторона

1



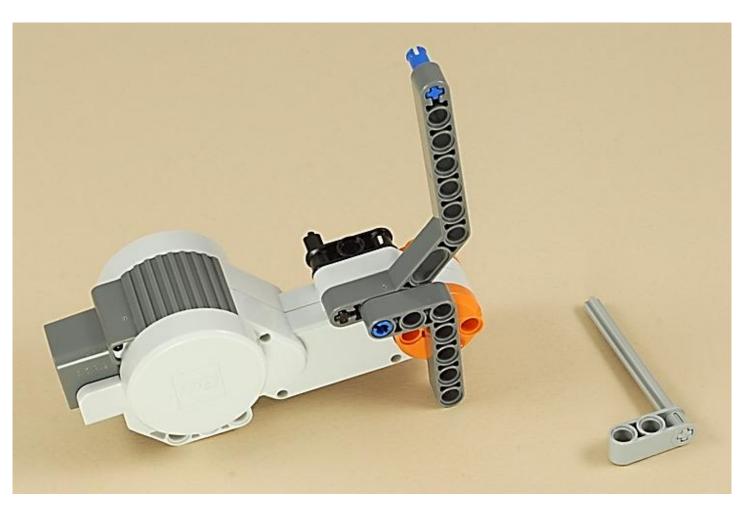
Примечание: числа, указанные рядом с осями и другими деталями, например, "4" рядом с мостов выше, относятся к длине оси или отверстия. Убедитесь, что Вы выбираете части правильной длины. Для измерения палочки, крючка и т.д., можно просто считать его количество отверстий. Для измерения оси, вы можете держать его рядом с палочкой и рассчитывать его длину по количеству отверстий в палочке.

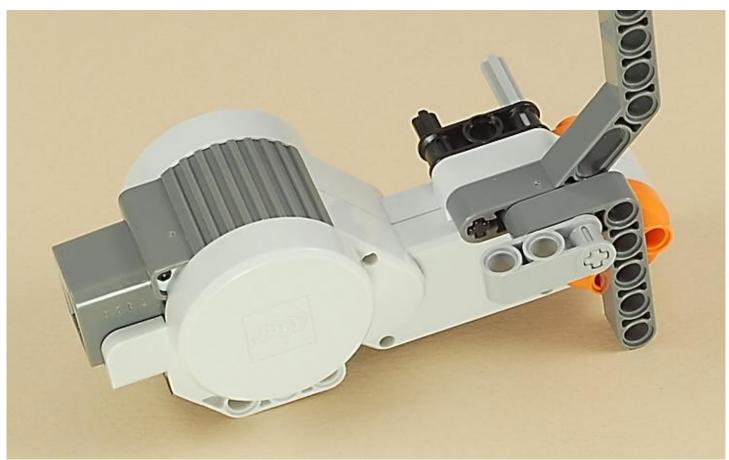


¹ http://www.prorobot.ru/lego/multibot transport.php













Важно: Убедитесь, что колеса правильно ориентированы и «спицы» находятся с внутренней стороны.



Вставьте ось на сборку, как показано ниже, затем нажмите на вторую втулку. Убедитесь, что втулка не слишком плотно прилегает, так что мост до сих пор вращается свободно. Наконец, проверьте, что ось остановки не мешает вращать колесо.



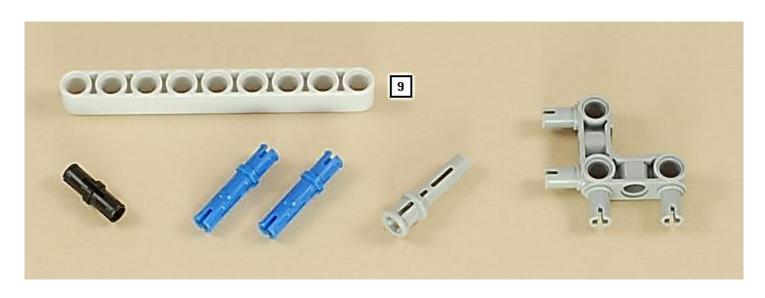








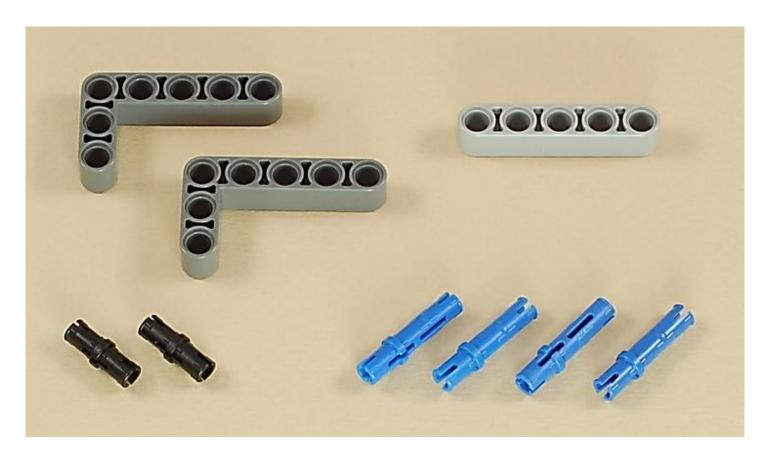




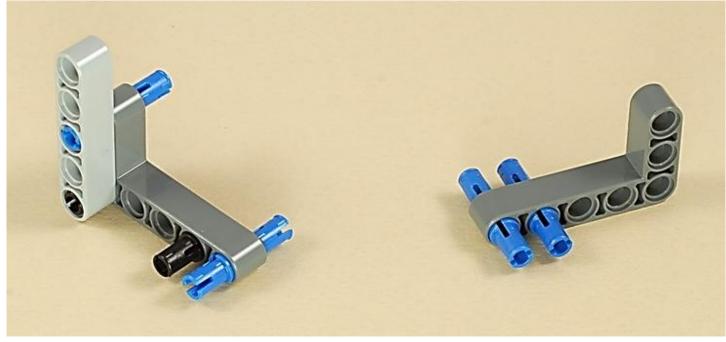


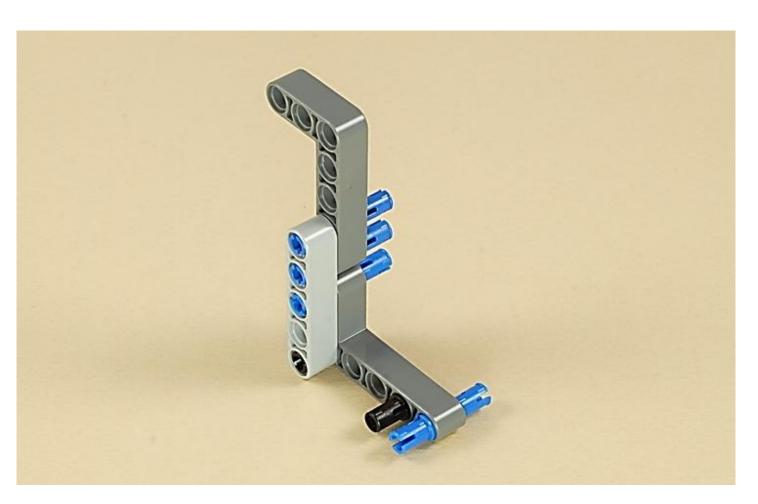














Правая сторона

7

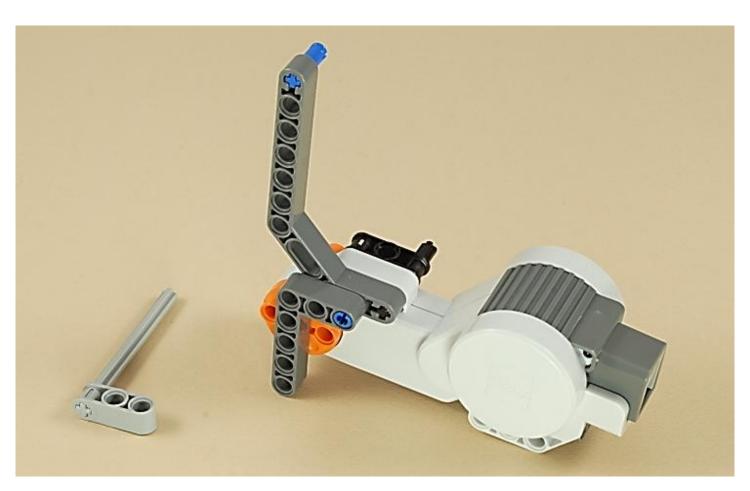
Правая сторона сборки является точным зеркальным отражением левой сборки.

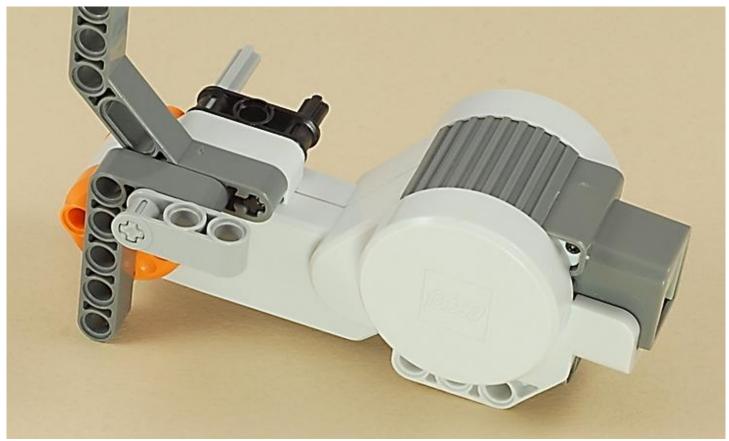
















Важно: Убедитесь, что колеса правильно ориентированы и «спицы» находятся с внутренней стороны.

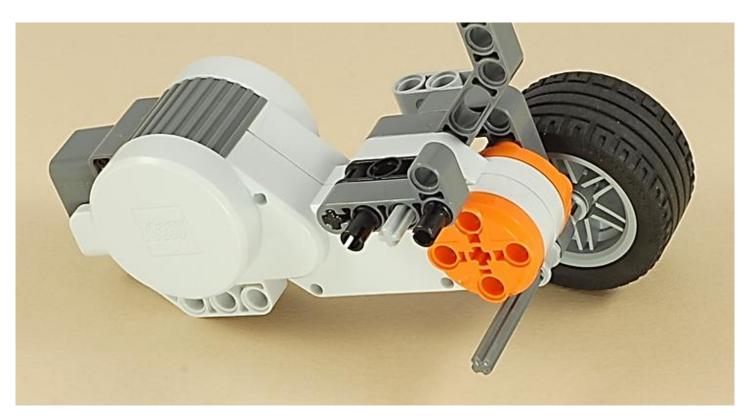


Вставьте ось на сборку, как показано ниже, затем нажмите на вторую втулку. Убедитесь, что втулка не слишком плотно прилегает, так что мост до сих пор вращается свободно. Наконец, проверьте, что ось остановки не мешает вращать колесо.



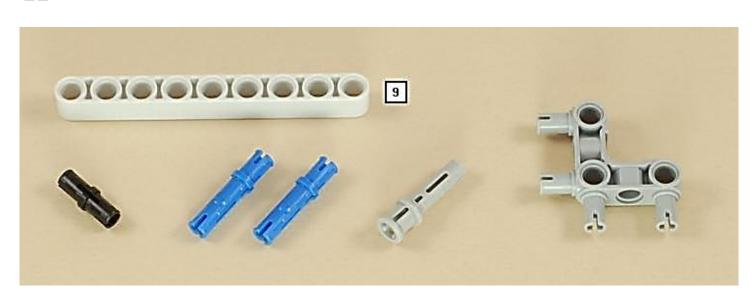








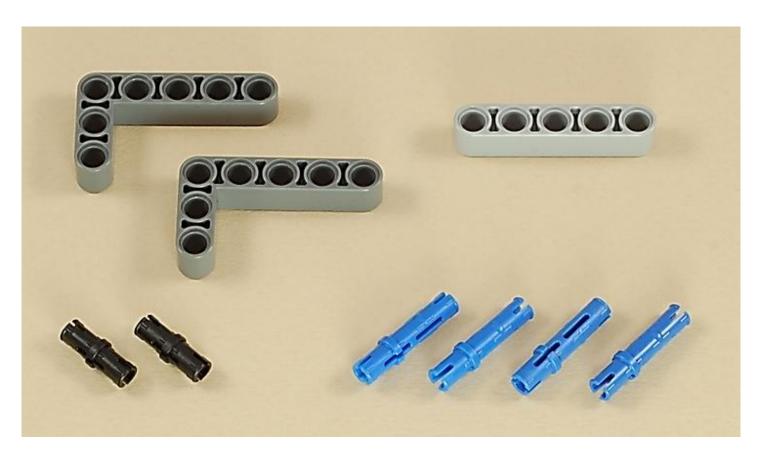












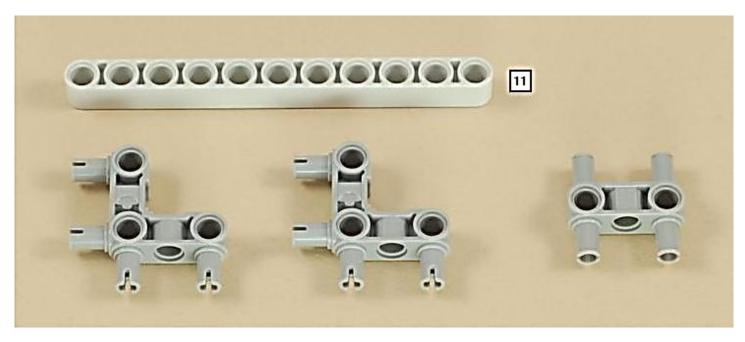


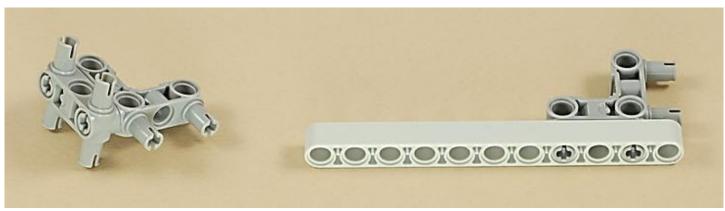


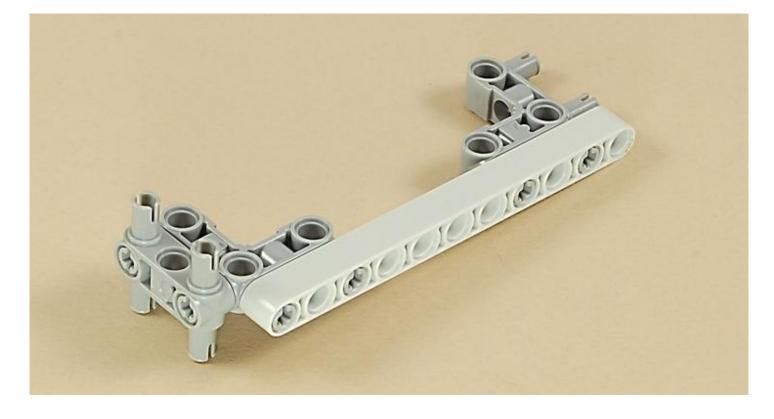




Центральный блок

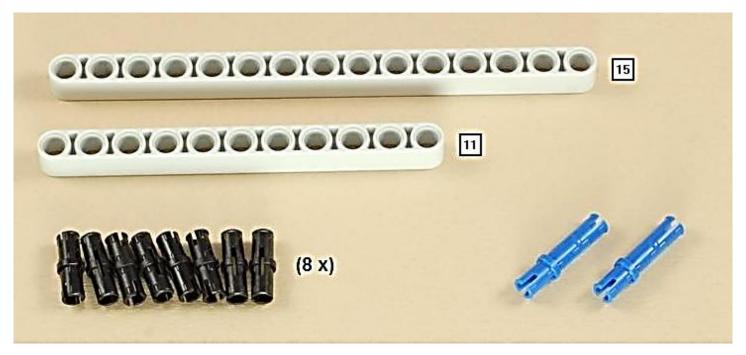


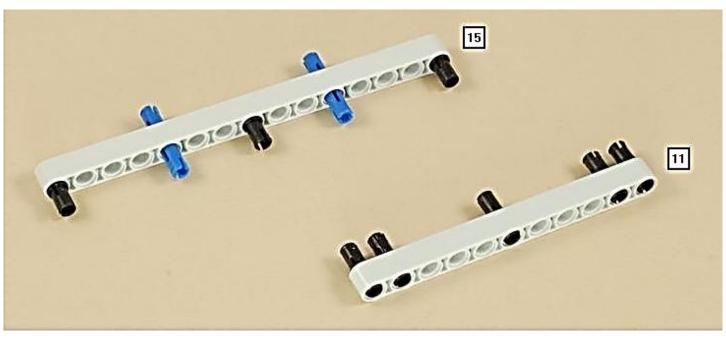














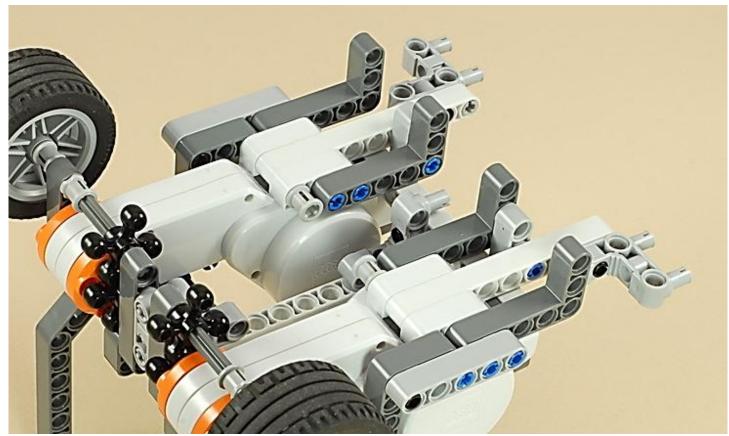
Передние колеса















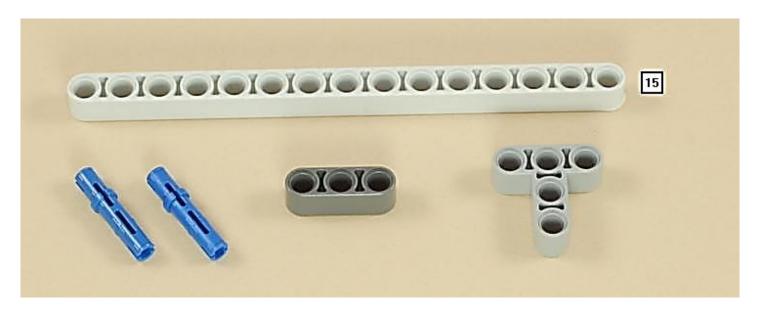
Важно: Убедитесь, что колеса правильно ориентированы «спицами» вовнутрь.





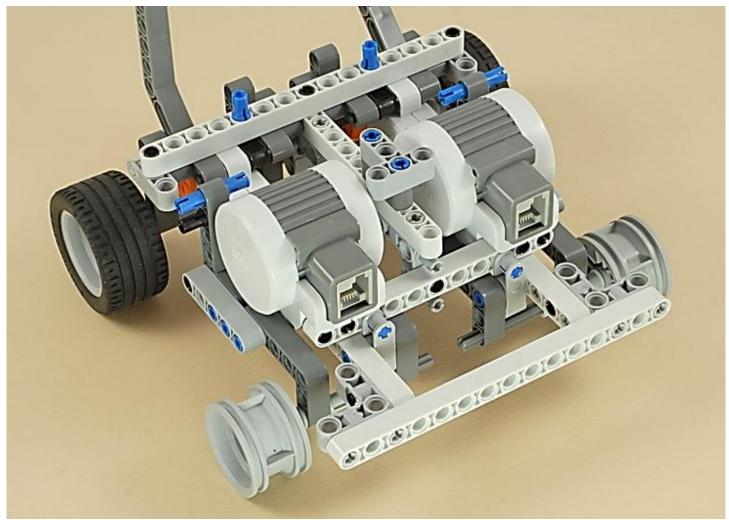
Обратите внимание, что передние колеса на Мультиботе не имеют резиновых шин. Это позволяет роботу легко повернуть на гладких поверхностях, сдвинув передние колеса из стороны в сторону. Только на задние колеса, которые приводятся в движение двигателями нужно устанавливать резиновые шинамы.

Крепление для блока NXT





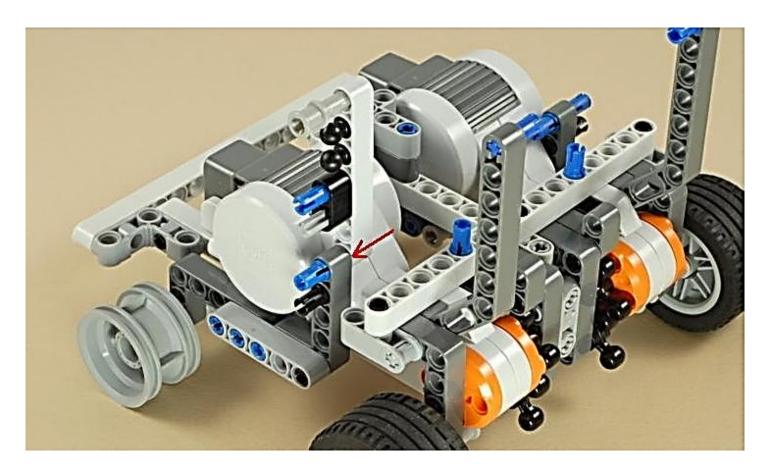






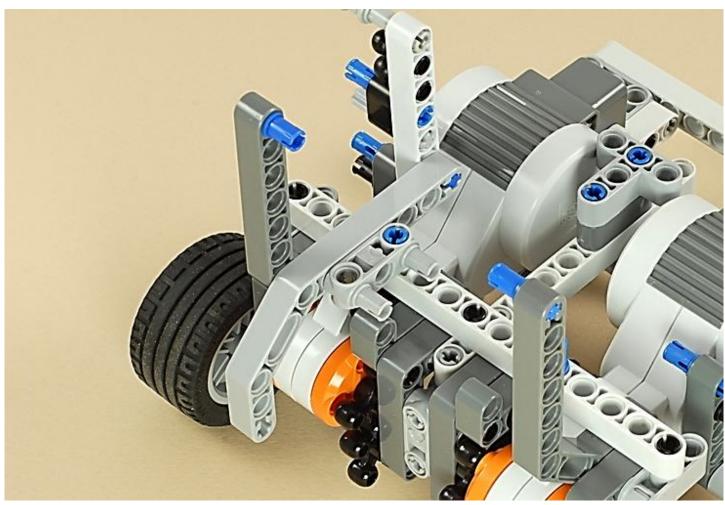


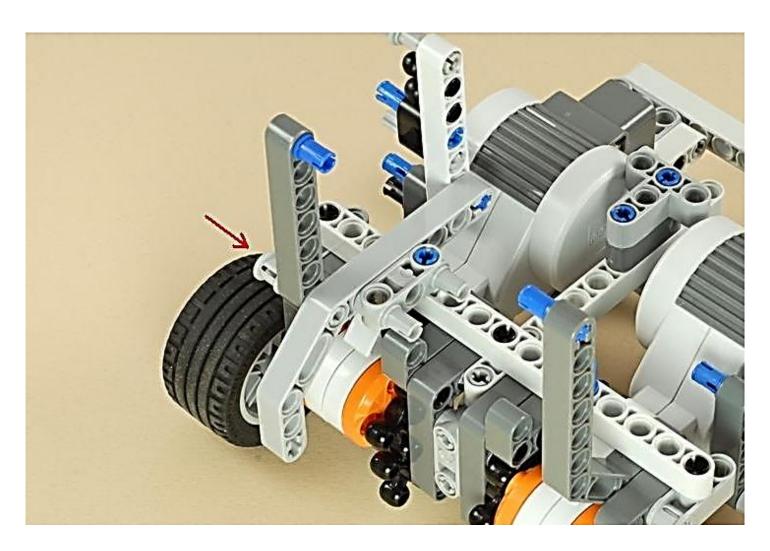


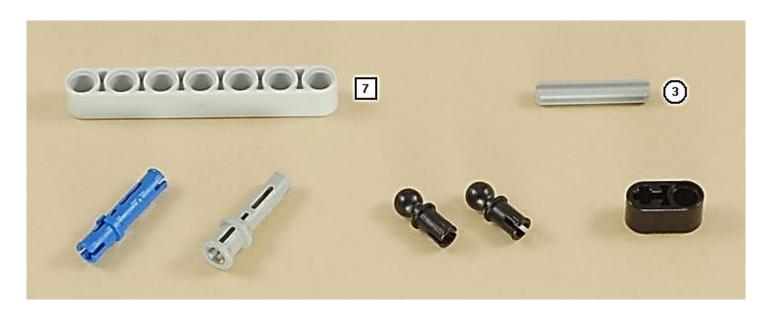












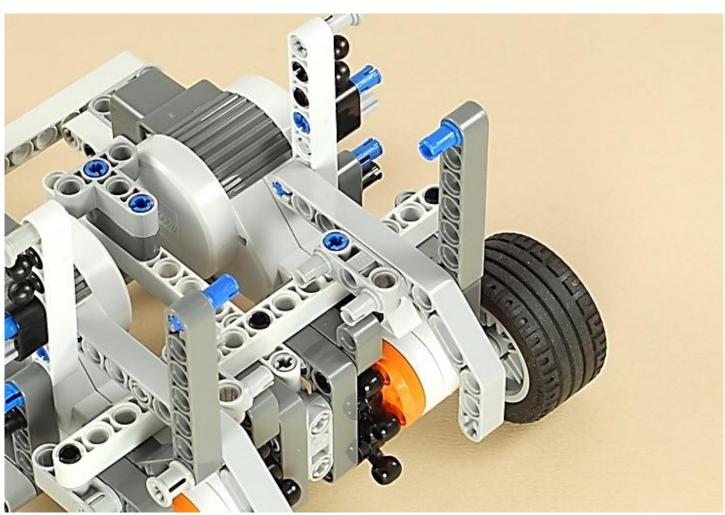


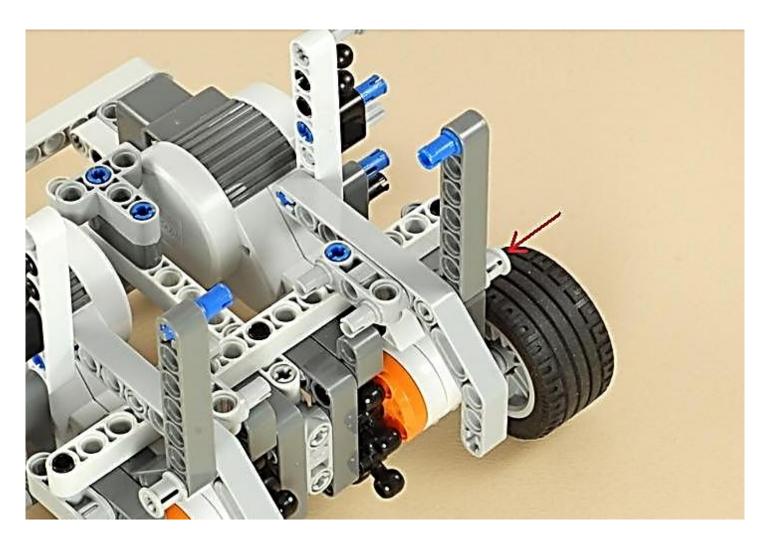


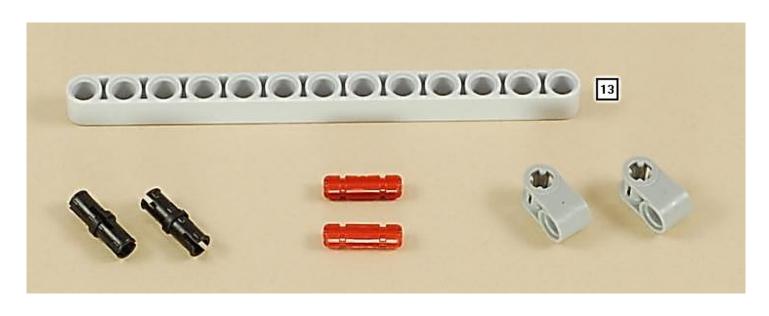




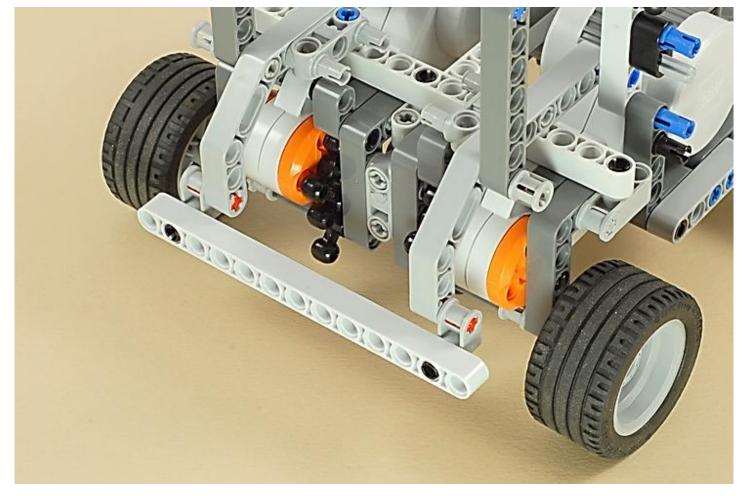








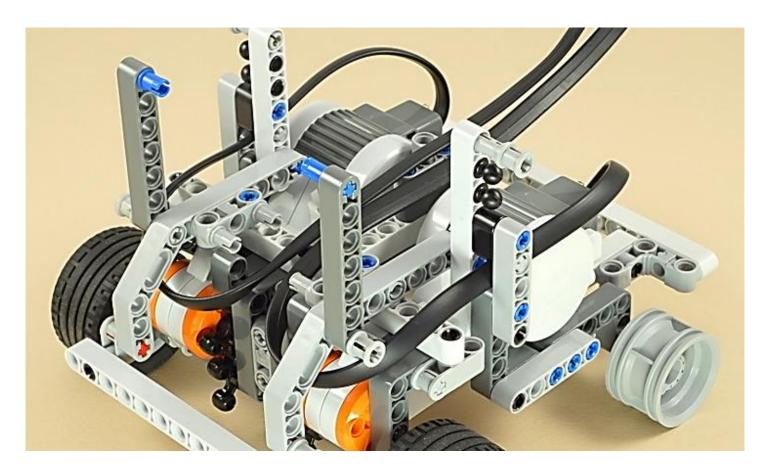








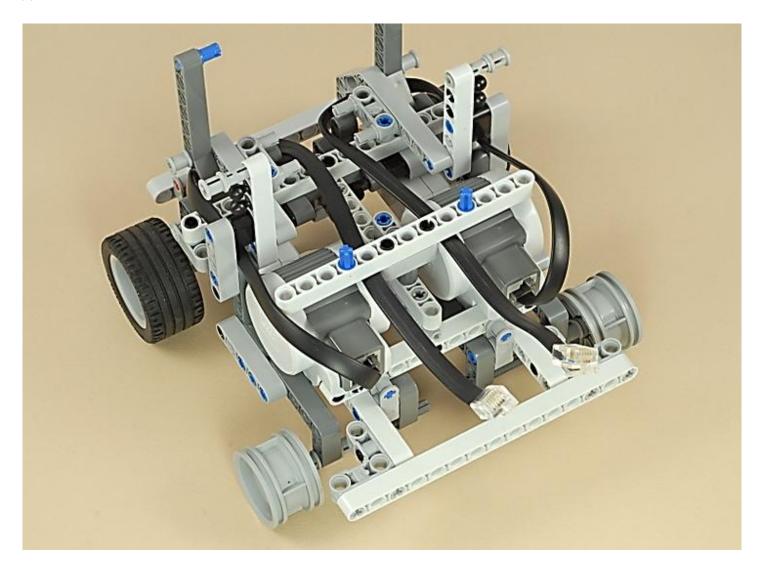
Два провода от двигателя прокладывайте вокруг задней части автомобиля, как показано выше. Затем сложите провода рядом, как показано ниже.

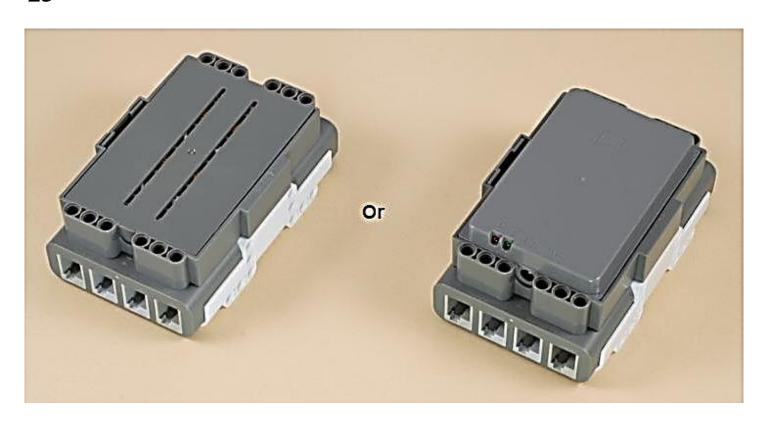




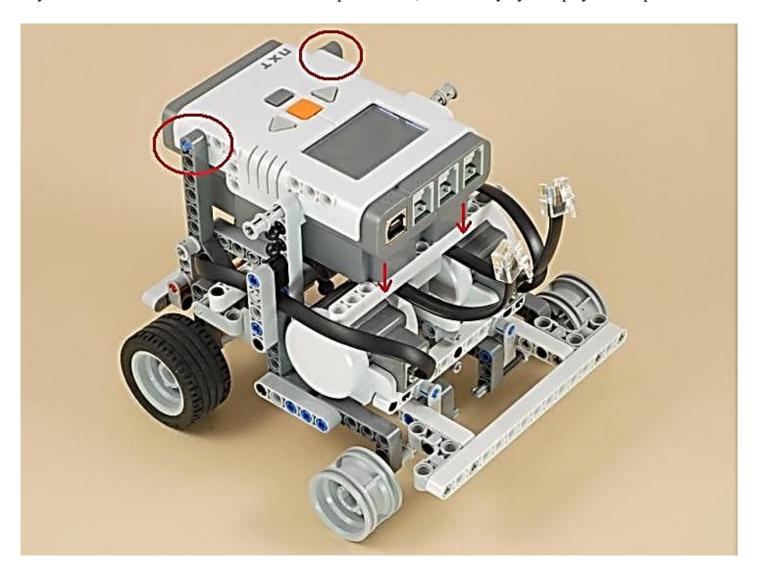


Два провода подходят под 13-и размерный блокь, как показано ниже. Перекрестите провода по мере необходимости, чтобы они лежали между 13-и размерным блоком и двигателем.





Мультибо может использовать как батарейки AA, так и аккумуляторную батарею NXT.

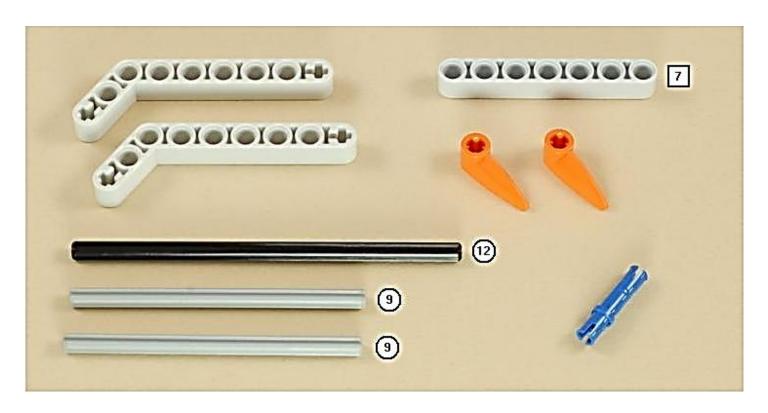


После нажатия на блок NXT вниз на голубые колышки в передней части, как показано выше, нажмите на две серые колышки с боков для снятия блокировки блока NXT. Затем подключить два провода к портам В и С, как показано ниже.



Завершаем постройку автомобиля базы нашего мультибота с колесами и «средним» передаточным отношением.

Мультибот: Танк-сумоист²





 $^{^2\} http://www.prorobot.ru/lego/multibot_tank-sumoist.php$

